

## 日本岛电 SR80 系列 PID 调节器中文操作说明

0.25 级的 SR80 是高精度 SR25 的精简设计。具三个外形尺寸、双四位超大显示屏，带斜率控制、外给定、模拟遥控输出、双设定值、双输出、四组 PID 参数、外部开关、多路报警及通讯。可广泛用于工业过程控制和串级调节等领域。

### (一) 仪表的显示面板



### (二) 键操作流程图和功能键

A: 中文操作流程图：SR80 系列所有参数窗口可分为两个窗口群（0-X 窗口群和 1-X），子窗口和虚线窗口（表示选件）共 103 个。为便于说明，每个窗口采用了编号，例如传感器量程选择窗口[1-64]，表示 1 窗口群的 64 号窗口。

### (三) 初学者的快速设置入门例

某加热系统，仪表选用 SR83-1P-N-901000000，K 型热偶 0.0~800.0°C 输入，P 型输出接固态继电器。单设定值，设定温度为 600.0°C，EV1 上限绝对值报警值 650.0°C，EV2 下限绝对值报警值 550.0°C，报警为上电抑制。设置步骤如下：

- 1) 在[1-64]窗口，将传感器量程代码设定为：05(K型热偶 0.0~800.0°C)。
- 2) 在[1-37]窗口，将调节输出极性设为：rA 反作用（加热）。
- 3) 在[1-38]窗口，将调节输出的时间比例周期设为：3 秒。
- 4) 在[0-0]窗口，按增、减键将 SV 值设为 600.0°C，按 ENT 键确认。
- 5) 在[1-1]窗口，将 EV1 报警方式设为：上限绝对值(A-Hi)。
- 6) 在[1-5]窗口，将 EV2 报警方式设为：下限绝对值(A-Lo)。
- 7) 在[1-7]窗口，下限报警应具有上电抑制功能，设为：1。
- 8) 在[0-10]窗口，设 EV1 报警值：650.0°C；在[0-11]设 EV2 报警值：550.0°C。
- 9) 系统接成闭环后，在[0-9]窗口将调节器设为运行状态：EXE。
- 10) 在[0-0]窗口按 AT 键启动自整定，按 ENT 键确认。AT 灯闪烁自整定启动。当炉温到达设定值时，经两个周期振荡，AT 灯灭，自整定完成。

### (四) 用户的基本设置窗口

- 1) 传感器类型和范围 [1-64]窗口
- 2) 调节输出正/反作用和占空比输出的比例周期 [1-37][1-38][1-39]窗口
- 3) 双设定和 SB/SV2 方式选择 [0-3][0-4][1-52]窗口
- 4) 四组 PID 参数和调节输出限幅 [0-13]~[0-32]窗口
- 5) 三组事件和报警方式 [1-1]~[1-12]窗口
- 6) PID 参数的自整定 AT 执行 [0-0]窗口
- 7) 升降斜率设置和执行 [1-55]~[1-58]窗口
- 8) 调节输出的手动/自动，脱机/执行 [0-1][0-2], [0-9]窗口

### 1. 传感器类型和测量范围

\*此窗口需首先设置，否则将清除其它与量程有关的参数，例如设定值 SV 等参数。在[1-64]“RANG”窗口，按增/减键选择传感器类型和测量范围代码（参照流程图上的量程代码表），按确认键(ENT)确认。说明：注意热电偶和铂电阻摄氏(℃)或华氏(°F)的单位；铂电阻 Pt100 或 JPt100(旧国标 BA2)标准的区别。

直流输入信号的可编显示量程：在[1-65]窗口选择直流信号的小数点位置(DP)：XXXX、XXX.X、XX.XX、X.XXX；[1-66][1-67]设置直流信号显示范围的上、下限：-1999~5000。由此定义了温度、压力等的工程单位。

2). 调节输出正反作用及 SSR(P 型)和继电器接点(Y 型)输出的比例周期在[1-37]“ACT”窗口，可选择调节输出的反作用(加热)或正作用(致冷)。

反作用(RA)：PV 测量值与 SV 设定值的正偏差越大，调节输出越小(加热系统)。

正作用(DA)：PV 测量值与 SV 设定值的正偏差越大，调节输出越大(致冷系统)。

### 双输出工作方式：

- 选择反作用：此时 OUT1 为反作用，OUT2 为正作用，一般用于加热/致冷等。
- 选择正作用：此时 OUT1 为反作用，OUT2 也为反作用，一般用于特殊用途的两级带主辅加热的系统（详见应用例）。

SSR(P 型)和继电器接点(Y 型)的输出比例周期：在[1-38][1-39]窗口分别设置调节输出 Out1 和 Out2 的比例周期。在时间比例周期内，占空比调节输出正比于 PID 运算结果，可用于交流过零 SSR 调功控制。P 型输出比例周期一般选 3~12 秒（出厂值 3 秒）。继电器接点(Y 型)输出比例周期一般选 20~30 秒（出厂值 30 秒）。周期短调节速度快，适合惯性小的系统；惯性大的系统，周期可选长些。负载电流大于 300A 时，可配功率扩展板触发晶闸管。还可配周波控制器，具有节能、不打表针，调节精度高和提高电源功率因数的优点。

### 3). 双设定和 SB/SV2 方式选择：

需在[1-52]窗口选择第二设定的 SB/SV2 方式。non：双设定取消；SV：第二设定为 SV2；Sb：第二设定为 SB（设定值偏移）；在[0-3][0-4][0-5]分别按增减键修改 SV1、SV2 和 SB 数值，按确认键 ENT 确认。在[1-53][1-54]窗口内可进一步设置 SV 设定值的下限和上限(SV\_L、SV\_H)，用于限制用户对设定值的使用范围。例如：测量范围 0.0~800.0°C，SV 的上、下限设定为：200.0°C、600.0°C，以避免 SV 设置脱离工艺要求的错误。

### 4). 四组 PID 参数和调节输出的上、下限限幅

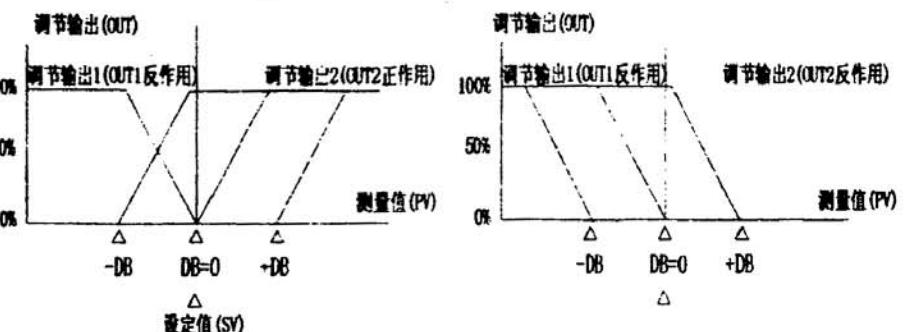
- SV1 的调节输出 1 使用的 PID 参数：[0-12]~[0-17]：限幅：[1-40][1-41]。
- SV1 的调节输出 2 使用的 PID 参数：[0-18]~[0-22]：限幅：[1-42][1-43]。
- SB/SV2 或模拟遥控外给定的调节输出 1 使用的 PID 参数：在[0-23]~[0-27]：限幅：[1-44][1-45]。
- SB/SV2 或模拟遥控外给定的调节输出 2 使用的 PID 参数：在[0-28]~[0-32]：限幅：[1-46][1-47]。

PID 算法的其他方式：在 PID 参数设定窗口，还可选比例积分 PI(D=OFF)，比例微分 PD(I=OFF)或纯 P(I, D=OFF)方式。

位式调节：当 P=OFF 时，积分 I 和微分 D 参数被取消，出现位式灵敏度调整参数 DF，用于调整位式动作宽度，例如：反作用时，设定值 500°C，灵敏度 10°C，“Y”型调节继电器接点在 505°C 时关断，在 495°C 或低于 495°C 时吸合。

输出限幅：可设对应 PID 号的输出下限 0-L(0~99%)和上限 0-H(1~100%)。例如：0-H 设 80%，0-L 设 20%，对应 0~10V 输出为 2~8V。适用于限定阀门开度，避开如线性阀的非线性区，伺服动作范围、减小加热功率以及对特殊加热元件某升温段的功率限制等。限幅虽能减小超调，如果因调节量不足将影响调节速度造成欠调（如长时间温度不能到达）。对反作用加热，会因下限输出不为零，连续超调，故一般不设下限(0.0%)。

调节输出 2 的死区[0-22]和[0-32]：可设置输出 2 和输出 1 间的相互作用区（死区 DB）。左图中：OUT1 为反作用、OUT2 为正作用，有正反作用交叉(DB < 0)，临界(DB = 0)，远离(DB > 0)。右图中：双输出均为反作用，有输出 2 的提前衰减(DB < 0)，重合(DB = 0)，滞后衰减(DB > 0)。可用于主辅控制。



**说明：**需现场试验选择 DB 宽度，达到既可提高控制精度，又能节约能源。

断偶、超量程时调节输出的维持值：热电偶断线、铂电阻断线或 PV、RSV 输入超量程时，可根据工艺需要在[1-48]“0-E”([1-49]“0-2E”双输出时)窗口设调节输出维持值。范围：0.0~100.0%，初始值：0.0%。

### 5). 事件设置和报警

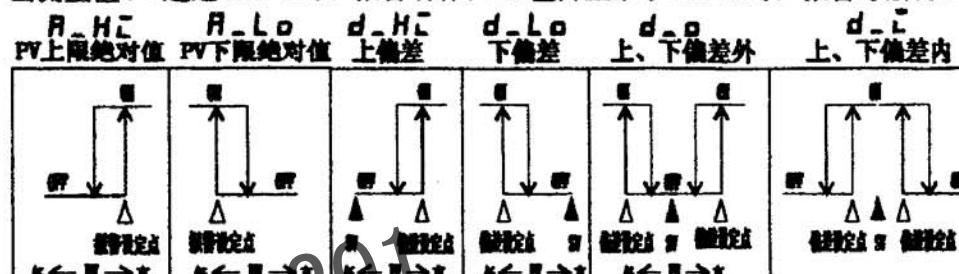
SR80 提供了 EV1~EV3 三个事件继电器接点(选件)，在事件方式[1-1][1-5][1-9]窗口可选择 8 种事件（详见流程图页），报警事件介绍如下：

绝对值报警：报警值固定，不随设定值改变。

偏差值报警：报警值与设定值保持固定偏差值，随设定值改变。

设定报警值：在[0-10]~[0-12]设定报警继电器的实际报警值或偏差值。

报警的回差：在[1-2][1-6][1-10]报警的回差值。参见下图矩形窗口，回差(动作灵敏度)是避免报警误动作和频繁动作的调整参数。进入报警区时，报警动作；直到退出回差区，报警才解除。例如：500°C 上限绝对值报警，回差 3°C。当测量值 PV 超过 500°C 时，报警动作；PV 值降至小于 497°C 时，报警才解除。



报警的上电抑制和非抑制：[1-3][1-7][1-11]设置报警的抑制方式。

OEE：无抑制，只要处于报警区内，就会产生报警。

1: 初次上电，报警抑制。禁止首次上电报警，只有再次进入报警区，报警才动作。例如：不希望下限报警继电器首次上电动作，错误地切断系统电源。

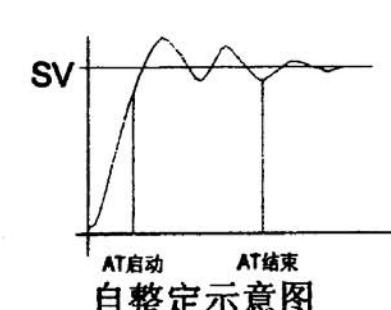
2: 初次上电脱机状态时报警抑制。

3: 初次上电脱机状态或改变设定值时报警抑制。

4: 脱机状态时抑制，而在运行状态时无抑制。

报警继电器的延时动作时间[1-4][1-8][1-12]：进入报警态后，如果报警条件一直重复，报警继电器在经过 (OFF, 1~9999) 秒延时后，将被吸合。

### 6). AT 自整定-自动调整系统最佳的 PID 参数



在[0-0]窗口，按 AT 键可执行自整定(Auto Tuning)动作：执行或停止。AT 自整定起动后，在设定值附近对系统产生二、三次扰动。根据超调量的大小和振荡周期，自动算出 PID 参数。AT 整定完成，AT 灯灭，系统恢复控制。

### PID 参数手动调整：

可在[0-13]~[0-32] PID 窗口群中观察或手动修改整定后的参数。对于滞后和变频控制等特殊系统，若反复整定效果不理想，可手动修改 PID 参数。

- 当到达稳态前超调过大，如对到达稳态时间要求不高，可增大比例克服超调。
- 如要加快到达稳态的时间，而允许少量超调时，可适当减小比例带。
- 当测量值在设定值上下缓慢波动时，可适当增加积分时间或增大比例带。
- 当测量值在设定值上下频繁波动时，可适当减小微分时间。

自整定点偏移（初学者一般不用）：为避免自整定在设定值处的超调损坏工件，可在[1-59]设置自整定偏差值(AT Point)。使自整定在 SV 的偏差值处进行（若 PV 小于 SV，则自整定点低于 SV；反之，自整定点高于 SV。出厂偏差为 0）。

自整定在下述的情况下被禁止：

- 斜率控制时不执行
- 手动状态时不执行
- P=0, ON/OFF 控制时不执行
- 待机(STANBY)时不执行
- 模拟遥控外给定(RSV)时不执行
- 自整定点设置不合理不执行
- PV 测量值超量程时不执行
- [0-1][0-2]或[0-9]窗口锁定时时。

7). 斜率的设定和运行斜率的设定：目标设定值减去当前设定值的差值除以运行时间，得到斜率参数。在双设定值和SB工作方式时提供了上升和下降斜率独立两组参数。这样在两个SV值之间的转换可按斜率或突跳(斜率=OFF)运行。

设置斜率的有关参数：

上升斜率[1-55] (Ramp Up): 1~9999, 斜率取消(OFF)。

下降斜率[1-56] (Ramp Down): 1~9999, 斜率取消(OFF)。

斜率单位[1-57] (Ramp Unit): °C/分(°C/Min)、 °C/秒(°C/Sec)

斜率倍乘系数[1-58] (Ramp Rate): ×1 或×0.1

斜率的运行方式：在斜率设定完成以后，有两种SV值的运行方式执行此功能。

a) 机内操作：在[1-52]窗口，设置SV-M方式为SV，在[0-3][0-4]窗口分别设定SV1和SV2，然后在[0-6]窗口按增减键选择SV2(或SV1)为目标设定值，按ENT键后，设定值将按设定的斜率运行。此时，面板斜率SV2/SB灯闪烁，在[0-0]窗口，可观察到设定值升降。斜率结束后，进入设定值保持(保温)，若目标设定值为SV2则：SV2/SB灯亮；若为SV1则：SV2/SB灯熄灭。

b) 机外DI开关操作：在[1-52]窗口设SV-M方式为SV。在[1-16]定义外部开关DI1为SV1/SV2选择。在[1-17]定义外部开关DI2为斜率保持。通过DI1的开关，选择目标设定值，执行斜率；通过DI2，控制斜率保持/继续。

#### 8). 调节输出的手动/自动和脱机/执行

在[0-1]或[0-2]窗口选择自动/手动无扰动切换。

手动：在[0-1]或[0-2]按住ENT键3秒，面板MAN灯闪烁。按增减键改变调节输出百分比。同理再次按住ENT键3秒，手动切换为自动，面板MAN灯灭。

在[0-9]“Stby”窗口选择执行(EXE)/脱机(STBY)。

在该窗口按增减键选择脱机状态(STBY)，按ENT键确认，面板STBY脱机灯闪烁，仅测量无调节输出；选择执行后(EXE)，STBY灯灭，恢复控制。

#### (五) 测量值显示补偿和滤波时间常数(初学者可跳过此项)

测量值显示补偿：传感器经~~校定~~后的线性误差和因安装位置引起的测量误差，可在[1-50]窗口“PV-B”设置正负偏移量作为测量值PV的显示补偿。范围：-1999~1999个数字，出厂值为(0,0)。请不要随便设定，避免测量误差。

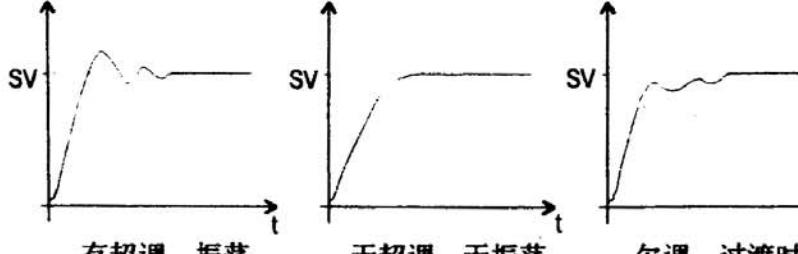
滤波时间常数：在[1-51]设置测量值PV的一阶数字滤波时间常数。范围：1~100秒，出厂值OFF，无滤波。数值越大，滤波越强，但影响测量速度。具体值现场确定。请不要随便设定避免影响系统的调节速度。

#### (六) 精密计量用的热电偶冷端外补偿

对于热电偶输入类型，可在[1-68]“CJ”窗口选择机内(INT)冷端补偿方式。外部(EXT)：将热电偶冷端置于零度点，用铜导线接到SR80测量输入端。

#### (七) 超调抑制系数-初学建议采用出厂值(SF = 0.1)。

双输出对应四组PID参数和四组超调抑制系数SF，分别在[1-60]~[1-63]。调整SF可使被控参数的过渡过程无超调(或欠调)。原理是提前进入比例调节，延迟进行积分调节(克服积分饱和)。SF对过渡过程的影响见图一：



理论上，到达新设定值，过快的调节速度，容易产生振荡，而中间图的效果较为理想。可根据工艺时间和允许超调量，现场具体选择[1-60]~[1-63]超调抑制系数SF(0~1.00)。SF = 0为常规PID；SF = 1超调抑制作用强，速度慢。

#### (八) 简化现场操作的外部DI开关

为简化面板操作，可在[1-16][1-17]对两组外部接点(DI1、DI2)开关分配功能：noP：无作用/取消指定。 dA：调节的正作用/反作用。(ON：正作用)

STb：调节的脱机/执行。(ON：脱机) At：自整定启动/停止。(按钮)

SV：SV1/SV2选择。

Sb：设定值偏移。

MAN：手动/自动。(ON：手动)

Stp：斜率运行的保持/继续。(ON：暂停)

rEM：外遥控给定 RSV/本机 SV 设定

注意：以上功能一经设定将取代相应机内键操作功能。例如DI1选中自整定AT功能，[0-0]窗口的AT被禁止。如要恢复原窗口键功能，须将DI1设回“NOP”。

#### (十) 模拟遥控 RSV 的外给定和闭环控制方式，(选件)

配置为不隔离的模拟遥控(0~10V, 4~20mA, 1~5V 输入)。外给定设定值方式用于分区、串级和比值应用。在[0-7]“RE-S”窗口选择REM遥控方式，确认后仪表面板REM灯亮。同样也可以利用外部DI开关功能方便地实现遥控转换。

RSV的PID参数(REM PID)：[0-23]~[0-27]或[0-28]~[0-32]窗口选择。

RE-B(遥控偏移)[1-22]窗口：可设置对外部RSV值的正负偏移量，实现例如等值或差值区域跟踪控制或遥控测量值误差修正。

RE-F(遥控滤波)[1-23]：遥控输入数字滤波，防止干扰，原理同测量值滤波。

RE-P(允许遥控与SV自动切换范围)[1-24]：OFF, 0.1~50.0%。将允许遥控方式与SV在设定值间自动切换。

RE-d(遥控与SV自动切换回差值)[1-25]：出厂值为2.0%，范围：0.1~10.0%。

RE\_L(量程下限)[1-26]和RE\_H(量程上限)[1-27]：RSV遥控的数字显示上、下限，初值等于PV量程范围。

遥控值机内转存(RE-T)[1-28]：选择“NO”无转存作用。选为YES时，当从遥控RSV转到本机SV时，本机SV设定值将被RSV值替代。条件是转换时遥控RSV值大于RE-P[1-24]所设置的值。

#### (十一) 模拟变送输出(选件)

SR80提供了一组隔离模拟变送输出，用于记录仪、串级控制等。在[1-13]窗口分别选择模拟变送类型：PV(测量值)、SV(设定值)、DEV(偏差值)、OUT1和OUT2。在[1-14][1-15]窗口可设定变送的上、下限，用于记录仪的调零或满偏。注：SR82、SR84模拟变送不能与通讯同时选择。

#### (十二) 单相加热器断线和环路报警(选件)

用于Y型和P型控制输出，配岛电专用的电流互感器(CT)，范围：0~50.0A，连接到仪表的Hb输入端子上。可在[1-18]窗口显示检测的负载CT电流。

断线报警电流监测[1-18]：监测电流显示，无有效的电流，显示“----”。

报警的锁定/无锁定“Hb-M”：在[1-19]选择。

实时非锁定方式(REAL)：报警后电流值恢复正常时，报警状态自动解除。

锁定方式(LOCK)：报警电流值恢复正常时，报警被记忆到新设置或上电解除。

加热器断线报警“Hb-S”：在[1-20]设置加热器断线报警电流值(Hb\_Curr)：0.1~50.0A或OFF。当有调节输出时，被CT检测到的负载电流值低于设定的加热器断线报警电流值(如：加热丝老化电阻变大，炉丝烧断，保险丝烧断，固态继电器开路)，将产生加热器断线报警。可设定相应的事件继电器动作。

加热环路报警“HL-S”：在[1-21]设置加热回路报警电流值：0.1~50.0A或OFF。当有调节输出时，被测的负载电流值高于设定的报警电流值，将产生加热回路报警。可设定相应的事件继电器动作。

#### (十三) 数字通信(选件，详见通讯学习软件)和SR83国际领先的CC-LINK通信

##### 1. SR80系列RS485或RS232C数字通讯接口

RS232通讯距离在15米以内，只可接一台仪表。RS485通讯距离在500米。利用地址号区分技术，在同一通讯线路上可控制99台SR80仪表包括其它岛电仪表的通讯。在[1-30]窗口可选择设置通讯口地址(AdRS)：01~99；[1-31]窗口选择通讯波特率(BPS)：1200, 2400, 4800, 19200；[1-32]窗口选择数据位格式(DATA)：7、8个数据位，偶校验、无校验位，1、2位停止位。此外，在[1-33]窗口选择通讯控制码方式：1:STX\_ETX\_CR 2:STX\_ETX\_CRLF 3:@:\_CR；还包括了数据应答“DELAY”[1-36]通讯时间延时设定：OFF, 1~100秒；存储方式选择[1-35]“MEM”窗口：EEP, Ram, r\_E。

SR80有机内和通讯两种工作方式。在[1-29]“COMM”窗口，工作方式处于机内LOC时，上位机只能读取数据。仅能在上位机发送COM置通讯方式命令，SR80才能进入通讯工作方式。此时面板的RUN/COM灯亮，上位机可完成读写数据和控制。若返回机内控制，可由上位机发送LOC设置本机方式命令或在[1-29]窗口将工作方式手动设置为：LOC(本机)。

##### 2. SR83配置了国际先进的CC-LINK通信：主要为满足与三菱PLC的最新标准

3. 小型集散系统简介：通过希曼顿智能光电隔离RS232C到RS422/RS485接口转换器，利用分址识别方式，可与岛电仪表和PLC可编程控制器组成工业监控系统。希曼顿的XF2000小型工控软件，全面支持上述仪表通讯协议。

#### (十四) 现场保护用的数字锁功能KEY LOCK：

在完成工作参数的调整后，可在[1-69]窗口设定四种方式的参数保护：OFF：无锁定，允许设定和修改全部参数。

锁定方式1：可修改设定值，自整定，手动/自动，其它修改被禁止。

锁定方式2：仅设定值有效，其它修改被禁止。

锁定方式3：全部参数的设定和修改被禁止。

△警告：初学时，建议不设锁定。若发现参数不能被设置，应检查锁定窗口(10-26-120)

#### (十五) 有关仪表安装的注意事项：(本说明同样适用岛电的其它仪表)

1. 仪表的安装：安装形式是嵌入式，安装厚度为1~3.5毫米面板。安装时将仪表从仪表盘前面推入开孔，直到塑料簧片将仪表卡住。

##### 2. 安装仪表的场地必须注意：

●避免腐蚀气体、灰尘 ●避免强烈冲击和振动 ●环境温度在-10~50℃

●远离强电源和电场 ●相对湿度在90%以下 ●避免阳光直射和水蒸气

##### 3. 仪表的接线要求：

●输入为热电偶时，需使用规定的补偿导线，引线电阻不得大于100Ω。

●输入为铂电阻时，三线制，引线电阻不得大于5Ω，三条引线阻值相同。

●其它输入时，为了避免噪音和干扰，引线使用屏蔽电缆，要求一点接地。

●与仪表端子的接线建议使用标准压接型接线片(适用于3.5毫米螺丝)。

●输入和输出信号线应远离动力电缆，不得使用同一电缆管。

●仪表的接地端必需良好接大地。

4. 仪表抗干扰的措施：开关电源设计，工作电压100~260V AC±10%。

●如果有来自电网或仪表周围的设备噪音干扰，需安装噪音滤波器。

●继电器接入感性负载时，接点间需加阻容灭弧或压敏电阻保护。

##### ●代理的重要建议：

为避免电源故障(如控制柜地线开路)和工作电压长期超过240VAC。建议采用220V/125V降压变压器。可有效降低仪表温升，提高测量精度。我司可提供RU系列50W、100W、200W的R型变压器。每台仪表功耗为15W。

此外，仪表内部电源为压敏电阻保护，外电源必须串接0.3A保险管。

#### (十六) 仪表出错信息：

5c-HH：PV超上限量程10%FS或RTD A端断线

5c-LL：PV超下限量程-10%FS或输入极性错误

CJ-HH：热电偶冷端补偿检测高于上限

CJ-LL：热电偶冷端补偿检测低于下限

b---：RTD接线B端断线

c---：RTD接线B端断线

rE-HH：遥控输入高于上限(+10%FS)

rE-LL：遥控输入低于下限(-10%FS)

Hb-HH：监测报警电流高于55A

Hb-LL：监测报警电流低于-5A

##### 1. 热电偶或铂电阻输入的仪表显示不正常：

将热电偶输入端短路后，显示仪表自动补偿后的温度(近似室温)；三线制铂电阻输入端接100Ω电阻，正常为0℃；如不正常请查输入端接线、量程代码、铂电阻的标准、传感器故障等原因，否则需返修仪表。

##### 2. 直流输入的仪表显示不正常

对4~20MA输入类型，输入开路/短路时，显示下限超量程。可编程显示量程设置不合理，显示数值的比例不对。

3. 无调节输出：将仪表设为定值控制，反作用极性，非脱机态。当设定值SV远大于PV值时，控制灯亮。对于“Y”型输出则有继电器吸合；“P”型有12V直流电压；“I”型短路电流为20mA；“V”型为10V直流电压。否则，需返修仪表。